

О ВЫЧИСЛЕНИИ ЦЕНЫ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЙ ИГРЫ НА МИНИМАКС ПОЗИЦИОННОГО ФУНКЦИОНАЛА*

Рассматривается динамическая система, подверженная управлению и неизвестной динамической помехе. Показатель качества движения этой системы есть сумма отклонений от начала координат фазовой точки системы в заданные моменты времени. Задача об управлении по принципу обратной связи, гарантирующем показателю как можно меньшее значение (в смысле минимакса) включается в дифференциальную игру [1]–[7] в рамках концепции [2], [6]–[10]. Цена этой игры является искомым минимаксным результатом. Работа посвящена вопросам вычисления данного позиционного минимаксного результата при помощи более удобных максиминных программных, но стохастических конструкций.

В работе [6] дана процедура вычисления цены рассматриваемой игры, базирующаяся на рекуррентном построении выпуклых сверху оболочек для вспомогательных функций в подходящих областях размерности, не превосходящей размерности управляемой системы. Такая процедура обосновывается в [6] независимо от конструкций стохастического максимина [2], [6], но отмечается, что эта процедура инициируется идеей стохастического синтеза [2]. Вопрос о непосредственном и детальном обосновании связи конструкции стохастического программного максимина с соответствующей процедурой выпуклых сверху оболочек не является целью изложения в [6] и поэтому решается в настоящей работе.

В первой части статьи приводится прямое доказательство равенства стохастического программного максимина цене рассматриваемой дифференциальной игры. В работе [8] для показателя качества, который является суммой расстояния от начала координат фазовой точки в терминальный момент времени и интегральных затрат реализовавшихся управления и помехи, обоснована связь стохастического программного максимина с соответствующей конструкцией, основанной на выпуклых сверху оболочках для вспомогательных детерминированных функций. Данное в [8] доказательство уточняется и развивается во второй части настоящей статьи для функционала качества другой структуры. При этом строго прослеживается, что вычисление соответствующего стохастического программного максимина сводится к решению задачи о нахождении стохастических вектор-функций, доставляющих

*Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант №99-01-00144).

максимальное значение некоторому вспомогательному функционалу. Доказано, что максимум достигается на конечнозначной случайной векторной величине, построение которой базируется на каратеодоровских точках и весах, отвечающих рекуррентной последовательности выпуклых сверху оболочек из программной конструкции [6].

1. Постановка задачи

Пусть система описывается уравнением

$$dx/dt = A(t)x + B(t)u + C(t)v, \quad t \in [t_0, \vartheta], \quad (1.1)$$

$$x \in R^n, \quad u \in P \subset R^r, \quad v \in Q \subset R^s,$$

где x — фазовый вектор, u и v — векторы управлений первого и второго игроков соответственно, $A(t)$, $B(t)$, $C(t)$ — непрерывные при $t \in [t_0, \vartheta]$ матрицы-функции; t_0 и ϑ — фиксированные моменты времени; P , Q — выпуклые компакты. Заданы N моментов времени $t^{[i]} \in [t_0, \vartheta]$, $t^{[i]} < t^{[i+1]}$, $i = 1, \dots, N-1$, $t^{[N]} = \vartheta$ и нормы $\mu^{[i]}(x)$, $x \in R^n$, $i = 1, \dots, N$. Пусть выбран начальный момент $t_* \in [t_0, \vartheta]$ и дано исходное состояние $x[t_*] = x_*$. Допустимы измеримые по Борелю реализации $u[t_*[\cdot]\vartheta] = \{u[t], t_* \leq t < \vartheta\}$ и $v[t_*[\cdot]\vartheta] = \{v[t], t_* \leq t < \vartheta\}$. Такие реализации порождают, согласно (1.1), абсолютно непрерывные движения системы $x[t_*[\cdot]\vartheta] = \{x[t], t_* \leq t \leq \vartheta\}$. Через K обозначим область возможных позиций, определяемую (см. [2, с.39]) в пространстве пар $\{t, x\}$, $t \in [t_0, \vartheta]$. Область K такова, что вдоль любого движения $x[t_*[\cdot]\vartheta]$ из исходной позиции $\{t_*, x_*\} \in K$ справедливо включение $\{t, x[t]\} \in K$. Показатель качества движений задан в виде функционала

$$\gamma = \gamma(x[t_*[\cdot]\vartheta]) = \sum_{i=g(t_*)}^N \mu^{[i]}(x[t^{[i]}]), \quad (1.2)$$

где

$$g(t_*) = \min\{i : t^{[i]} \geq t_*\}. \quad (1.3)$$

Задача построения управлений u и v , которые нацелены на минимизацию и максимизацию показателя качества (1.2) соответственно, формализуется как дифференциальная игра [6] в классе чистых позиционных стратегий $u(t, x, \varepsilon)$, $v(t, x, \varepsilon)$, которая имеет цену $\rho^0(t, x)$ и седловую точку $\{u^0(\cdot), v^0(\cdot)\}$. Известно, что оптимальные стратегии могут быть определены методом экстремального сдвига [2] по значениям цены игры в окрестности текущей позиции. Настоящая статья посвящена вычислению цены игры для возможных текущих позиций как исходных.

2. Стохастическая программная конструкция

Рассмотрим w -модель, описываемую дифференциальным уравнением

$$dw/dt = A(\tau)w + B(\tau)u + C(\tau)v, \quad \tau \in [t_0, \vartheta], \quad (2.1)$$

где $w \in R^n$, $u \in P$, $v \in Q$.

Пусть $\{\tau_*, w_*\} \in K$, $\tau_* < \vartheta$ — исходная позиция для модели (2.1). Назначим разбиение

$$\Delta_k\{\tau_j\} = \{\tau_j : \tau_1 = \tau_*, \tau_j < \tau_{j+1}, \tau_{k+1} = \vartheta\}, \quad (2.2)$$

в которое включим все моменты $t^{[i]} \geq \tau_*$. Рассмотрим вероятностное пространство $\{\Omega, B, P\}$, элементарные события которого $\omega = \{\xi_1, \dots, \xi_k\}$. Здесь $\xi_j \in [0, 1]$, $j = 1, \dots, k$ — равномерно распределенные случайные величины, связанные с моментами τ_j разбиения (2.2), $\Omega = \{\omega\}$ — единичный куб в k -мерном пространстве, B — борелевская σ -алгебра для этого куба, $P = P(B)$ — лебегова мера, $B \in B$.

Введем стохастические неупреждающие ([2], с.292) программы

$$u[\cdot] = \{u[\tau, \omega] \in P, \tau_* \leq \tau \leq \vartheta, \omega \in \Omega\}, \quad (2.3)$$

$$v[\cdot] = \{v[\tau, \omega] \in Q, \tau_* \leq \tau \leq \vartheta, \omega \in \Omega\}. \quad (2.4)$$

Из исходной позиции эти программы порождают случайные движения w -модели

$$w_{v[\cdot], u[\cdot]}[\tau, \omega] = X[\tau, \tau_*]w_* + \int_{\tau_*}^{\tau} X[\tau, \eta](B(\eta)u[\eta, \omega] + C(\eta)v[\eta, \omega])d\eta, \quad (2.5)$$

где $\tau \in [\tau_*, \vartheta]$, $\omega \in \Omega$, $X[\tau, \eta]$ — фундаментальная матрица решений уравнения $dx/d\tau = A(\tau)x$. В (2.5) интеграл понимается в смысле Лебега.

Следуя методу стохастического программного синтеза ([2],[6]) и принимая во внимание вид рассматриваемого функционала качества γ (1.2), введем величину стохастического программного максимина

$$\rho(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) = \sup_{v[\cdot]} \inf_{u[\cdot]} M\left\{ \sum_{i=g(\tau_*)}^N \mu^{[i]}(w_{v[\cdot], u[\cdot]}[t^{[i]}, \omega]) \right\}, \quad t_0 \leq \tau_* < \vartheta, \quad (2.6)$$

где $M\{...\}$ — математическое ожидание. Удобно перейти к двойственному описанию величины (2.6). Введем n -мерные векторные случайные величины $l^{[i]}(\omega)$, $i = g(\tau_*), \dots, N$, определенные на $\{\Omega, B, P\}$. Рассмотрим также многомерные измеримые случайные величины $l(\omega) = \{l^{[g(\tau_*)]}(\omega), \dots, l^{[N]}(\omega)\}$, для

которых $\max_{g(\tau_*) \leq i \leq N} \text{vrai} \max_{\omega \in \Omega} \mu^{*[i]}(l^{[i]}(\omega)) < \infty$. Здесь $\mu^{*[i]}(\cdot)$ — норма, сопряженная с нормой $\mu^{[i]}(\cdot)$, $i = g(\tau_*), \dots, N$. Положим

$$\|\mathbf{I}(\cdot)\|^* = \max_i \text{vrai} \max_{\omega \in \Omega} \mu^{*[i]}(l^{[i]}(\omega)), \quad i = g(\tau_*), \dots, N. \quad (2.7)$$

Пусть

$$h(\tau) = \max\{i : t^{[i]} \leq \tau\}, \quad \tau \in [\tau_*, \vartheta]. \quad (2.8)$$

Если нет ни одного номера i такого, что $t^{[i]} \leq \tau$, полагаем $h(\tau) = 0$.

Обозначим

$$m_{(\tau_*)}(\mathbf{I}(\cdot)) = \sum_{i=g(\tau_*)}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] M\{l^{[i]}(\omega)\}, \quad (2.9)$$

$$m^{(\tau_j)}(\mathbf{I}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j) = \sum_{i=h(\tau_j)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] M\{l^{[i]}(\omega) | \xi_1, \dots, \xi_j\}, \quad (2.10)$$

$$j = 1, \dots, k.$$

Здесь $M\{\dots | \dots\}$ — условное математическое ожидание.

Определим величину программного экстремума

$$e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) = \sup_{\|\mathbf{I}(\cdot)\|^* \leq 1} \chi(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}, \mathbf{I}(\cdot)), \quad t_0 \leq \tau_* < \vartheta. \quad (2.11)$$

Здесь

$$\begin{aligned} \chi(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}, \mathbf{I}(\cdot)) &= \langle m_{(\tau_*)}(\mathbf{I}(\cdot)), X[\vartheta, \tau_*]w_* \rangle + \\ &+ M\left\{ \sum_{j=1}^k \int_{\tau_j}^{\tau_{j+1}} \max_{v \in Q} \min_{u \in P} \langle m^{(\tau_j)}(\mathbf{I}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j), X[\vartheta, \tau](B(\tau)u + C(\tau)v) \rangle d\tau \right\}, \end{aligned} \quad (2.12)$$

где $\langle \dots, \dots \rangle$ — скалярное произведение векторов.

Проверим, что для всякой исходной позиции $\{\tau_*, w_*\}$, $\tau_* \in [t_0, \vartheta]$ при всяком разбиении $\Delta_k\{\tau_j\}$ (2.2) справедливо равенство

$$\rho(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) = e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}). \quad (2.13)$$

Пусть зафиксирована какая-нибудь допустимая стохастическая программа $v[\cdot]$ (2.4). Каждой допустимой программе $u[\cdot]$ (2.3) соответствует многомерная измеримая случайная величина $\mathbf{z}(\cdot) = \{\mathbf{z}(\omega), \omega \in \Omega\}$,

$$\mathbf{z}(\omega) = \{w^{[g(\tau_*)]}(\omega), \dots, w^{[N]}(\omega)\}, \quad w^{[i]}(\omega) = w_{v[\cdot], u[\cdot]}[t^{[i]}, \omega], \quad i = g(\tau_*), \dots, N,$$

для которой $\int_{\Omega} \sum_{i=g(\tau_*)}^N \mu^{[i]}(w^{[i]}(\omega)) P(d\omega) < \infty$. Перебирая все допустимые стохастические программы $u[\cdot]$ (2.3), получим множество $Z(v[\cdot])$ таких

вектор-функций $\mathbf{z}(\cdot)$. Это множество будет непустым и выпуклым. Теперь $\rho(\cdot)$ (2.6) запишем в виде

$$\rho(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) = \sup_{v[\cdot]} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} M\left\{ \sum_{i=g(t_*)}^N \mu^{[i]}(w^{[i]}(\omega)) \right\}. \quad (2.14)$$

Величина, стоящая под знаком \inf в (2.14), является нормой $\|\mathbf{z}(\cdot)\|$ стохастической вектор-функции $\mathbf{z}(\cdot)$. Обозначим

$$(\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) = \int_{\Omega} \sum_{i=g(\tau_*)}^N \langle l^{[i]}(\omega), w^{[i]}(\omega) \rangle P(d\omega). \quad (2.15)$$

Можно проверить, что справедливо равенство

$$\|\mathbf{z}(\cdot)\| = \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)). \quad (2.16)$$

Из теоремы Рисса об общем виде линейного функционала [11, с.252] следует, что любой линейный функционал, определенный на элементах $\mathbf{z}(\cdot)$ рассматриваемого пространства вектор-функций с нормой $\|\mathbf{z}(\cdot)\| < \infty$, представим в виде (2.15) при некотором $\mathbf{l}(\cdot)$, $\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* < \infty$.

Покажем, что для всякой программы $v[\cdot]$ (2.4) имеет место равенство

$$\inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) = \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)). \quad (2.17)$$

Очевидно выполнение неравенства

$$\inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) \geq \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)). \quad (2.18)$$

С другой стороны, для любого сколь угодно малого $\varepsilon > 0$ найдется случайная величина $\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot)$ с нормой $\|\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot)\|^* \leq 1$, для которой верно неравенство

$$\inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \left(\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot) \right) \geq \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) - \varepsilon. \quad (2.19)$$

Действительно, достаточно рассмотреть случай, когда величина в правой части (2.19) положительна. Иначе (2.19) верно при $\|\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot)\|^* = 0$. Наряду с $Z(v[\cdot])$ в пространстве вектор-функций $\mathbf{z}(\cdot)$ рассмотрим множество

$$S^\varepsilon = \{ \mathbf{z}(\cdot) : \|\mathbf{z}(\cdot)\| \leq \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) - \varepsilon \}. \quad (2.20)$$

Множество S^ε является непустым выпуклым телом и не имеет с множеством $Z(v[\cdot])$ общих точек. В силу теоремы (см. [11, с.107]) множества S^ε и $Z(v[\cdot])$

можно разделить линейным функционалом. Следовательно, найдется такая случайная величина $\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot)$, $\|\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot)\|^* = 1$, что будет справедливо неравенство

$$\inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \left(\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot) \right) \geq \sup_{\mathbf{z}(\cdot) \in S^c} \left(\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot) \right). \quad (2.21)$$

Вычисляя правую часть (2.21), согласно (2.15) и (2.20), получим (2.19). Из (2.18) и (2.19) при учете неравенства

$$\sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) \geq \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \left(\mathbf{l}^{[\varepsilon]}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot) \right)$$

получаем (2.17). Далее, принимая во внимание (2.15), (2.5), неупреждаемость программ (2.3), (2.4) и формулу повторных математических ожиданий, вычисляем

$$\begin{aligned} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) &= \langle m_{(\tau_*)}(\mathbf{l}(\cdot)), X[\vartheta, \tau_*]w_* \rangle + \\ &+ M \left\{ \sum_{j=1}^k \int_{\tau_j}^{\tau_{j+1}} \langle m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j), X[\vartheta, \tau](B(\tau)u[\tau, \xi_1, \dots, \xi_j] + \right. \\ &\quad \left. + C(\tau)v[\tau, \xi_1, \dots, \xi_j]) \rangle d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (2.22)$$

Построим программы $u^0[\cdot]$, $v^0[\cdot]$ из условий

$$\begin{aligned} &\langle m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j), X[\vartheta, \tau]B(\tau)u^0[\tau, \omega] \rangle = \\ &= \min_{u \in P} \langle m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j), X[\vartheta, \tau]B(\tau)u \rangle, \end{aligned} \quad (2.23)$$

$$\begin{aligned} &\langle m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j), X[\vartheta, \tau]C(\tau)v^0[\tau, \omega] \rangle = \\ &= \max_{v \in Q} \langle m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j), X[\vartheta, \tau]C(\tau)v \rangle. \end{aligned} \quad (2.24)$$

$$\tau_j \leq \tau < \tau_{j+1}, \quad j = 1, \dots, k.$$

Так построенные программы обладают требуемым свойством неупреждаемости. Поэтому из (2.11), (2.22)–(2.24) вытекает равенство

$$\sup_{v[\cdot]} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) = \chi(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}, \mathbf{l}(\cdot)). \quad (2.25)$$

Из (2.14), (2.16), (2.17), используя возможность перестановки местами двух операций взятия верхней грани и учитывая (2.25), получаем равенство

$$\begin{aligned} \rho(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) &= \sup_{v[\cdot]} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) = \\ &= \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} \sup_{v[\cdot]} \inf_{\mathbf{z}(\cdot) \in Z(v[\cdot])} (\mathbf{l}(\cdot), \mathbf{z}(\cdot)) = \sup_{\|\mathbf{l}(\cdot)\|^* \leq 1} \chi(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}, \mathbf{l}(\cdot)), \end{aligned}$$

которое, согласно (2.11), доказывает равенство (2.13).

Обратимся теперь к случаю, когда $\{\tau_*, w_*\} \in K$, $\tau_* = \vartheta$. В этом случае величины $\rho(\cdot)$ и $\epsilon(\cdot)$ определим формально равенством

$$\rho(\vartheta, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) = \epsilon(\vartheta, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) = \mu^{[N]}(w_*),$$

в котором теперь символом $\Delta_k\{\tau_j\}$ обозначено множество, состоящее из одной точки $\{\tau_1 = \tau_* = \vartheta\}$.

3. Цена игры

Обсудим свойства величины $\epsilon(\cdot)$. Пусть реализовалась позиция $\{\tau_*, w_*\}$ из K , $\tau_* \in [t_0, \vartheta]$. Будем полагать далее, что разбиение $\Delta_k\{\tau_j\}$ выбирается с достаточно малым шагом, при котором для любых моментов $t^{[i]}$, $t^{[i+1]}$, $i = g(\tau_*), \dots, N-1$ найдется такой момент $\tau_{j*} \in \Delta_k\{\tau_j\}$, что $\tau_{j*} \in (t^{[i]}, t^{[i+1]})$. Пусть $\tau^* = \tau_2 \in \Delta_k\{\tau_j\}$. Возможны два случая. В первом случае, когда $g(\tau^*) = g(\tau_*)$, момент τ_* не совпадает ни с одним из моментов $t^{[i]}$. Во втором случае, когда $g(\tau^*) = g(\tau_*) + 1$, имеем $\tau_* = t^{[g(\tau^*)]}$. Пусть $\{\tau^*, w^* = w[\tau^*]\} \in K$ — позиция, получаемая в момент $\tau = \tau^*$ на некотором движении $w[\tau]$, $\tau_* \leq \tau \leq \tau^*$ модели (2.1) под воздействием пары допустимых управлений $u[\tau] \in P$, $v[\tau] \in Q$, $\tau_* \leq \tau \leq \tau^*$. Для отрезка $[\tau^*, \vartheta]$ назовем разбиение $\Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}$, $\tau_1^* = \tau^*, \dots, \tau_{k^*+1}^* = \vartheta$, так что $\tau_p^* = \tau_j$, $p = j-1$, $p = 1, \dots, k^*$; $k^* = k-1$ (в случае $\tau^* = \vartheta$ символом $\Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}$ обозначим множество, состоящее из одной точки $\{\tau_1^* = \tau^* = \vartheta\}$). Вычислим величину $\epsilon(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\})$. По определению (2.11) этой величины имеем

$$\epsilon(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) = \sup_{\|\mathbf{I}^*(\cdot)\|_* \leq 1} \chi(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}, \mathbf{I}^*(\cdot)), \quad t_0 \leq \tau^* < \vartheta, \quad (3.1)$$

где

$$\begin{aligned} \chi(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}, \mathbf{I}^*(\cdot)) &= \langle m_{(\tau^*)}(\mathbf{I}^*(\cdot)), X[\vartheta, \tau^*]w^* \rangle + \\ &+ M \left\{ \sum_{p=1}^{k^*} \int_{\tau_p^*}^{\tau_{p+1}^*} \max_{v \in Q} \min_{u \in P} \langle m^{(\tau_p^*)}(\mathbf{I}^*(\cdot); \xi_1^*, \dots, \xi_p^*), X[\vartheta, \tau](B(\tau)u + C(\tau)v) \rangle d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (3.2)$$

При этом $\omega^* = \{\xi_1^*, \dots, \xi_{k^*}^*\}$ — элементарное событие из вероятностного пространства $\{\Omega^*, B^*, P^*\}$. Здесь $\xi_p^* \in [0, 1]$ — равномерно распределенные случайные величины, связанные с моментами τ_p^* , $p = 1, \dots, k^*$, $k^* = k-1$, $\Omega^* = \{\omega^*\}$ — единичный куб в k^* -мерном пространстве, B^* — борелевская σ -алгебра для этого куба, $P^* = P^*(B^*)$ — мера Лебега. Символ $\mathbf{I}^*(\cdot)$ означает векторную случайную величину $\mathbf{I}^*(\cdot) = \{l^{[g(\tau^*)]}(\omega^*), \dots, l^{[N]}(\omega^*), \quad \omega^* \in \Omega^*\}$ с нормой

$$\|\mathbf{I}^*(\cdot)\|_* = \max_i \max_{\omega^* \in \Omega^*} \mu^{*[i]}(l^{*[i]}(\omega^*)), \quad i = g(\tau^*), \dots, N. \quad (3.3)$$

Справедливо следующее утверждение об u -стабильности величины $e(\cdot)$ (2.11).

Лемма 3.1. Пусть реализовалась позиция $\{\tau_*, w_*\}$ и назначено разбиение $\Delta_k\{\tau_j\}$ (2.2) отрезка $[\tau_*, \vartheta]$. Тогда для всякой допустимой реализации управления $v_*[\tau_*[\cdot]\tau^*] = \{v[\tau] \in Q, \tau_* \leq \tau < \tau^*\}$, где $\tau^* = \tau_2 \in \Delta_k\{\tau_j\}$, найдется такое допустимое управление $u[\tau_*[\cdot]\tau^*] = \{u[\tau] \in P, \tau_* \leq \tau < \tau^*\}$, что при движении системы (2.1) из позиции $\{\tau_*, w_*\}$ под действием этих управлений реализуется позиция $\{\tau^*, w^* = w[\tau^*]\}$, для которой имеем

$$e(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) - e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) \leq 0, \quad (3.4)$$

если $\tau_* < \tau^* \leq t^{[g(\tau_*)]}$ (когда $g(\tau^*) = g(\tau_*)$), или

$$e(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) - e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) \leq -\mu^{[g(\tau_*)]}(w_*), \quad (3.5)$$

если $t^{[g(\tau_*)]} = \tau_* < \tau^*$ (когда $g(\tau^*) = g(\tau_*) + 1$).

Доказательство. Следует рассмотреть четыре возможных случая:

- 1) $t^{[g(\tau_*)]} = \tau_* < \tau^*$;
- 2) $\tau_* < \tau^* \leq t^{[g(\tau_*)]} \neq \vartheta$;
- 3) $\tau_* < \tau^* = t^{[g(\tau_*)]} = \vartheta$;
- 4) $\tau_* < \tau^* < t^{[g(\tau_*)]}$.

Приведем здесь схему доказательства в наиболее сложном первом случае. Пусть $W = W(\tau^*; \tau_*, w_*, v_*[\tau_*[\cdot]\tau^*])$ — область достижимости к моменту времени τ^* для движений $w[\tau_*[\cdot]\tau^*]$, порожденных фиксированным управлением $v_*[\tau_*[\cdot]\tau^*]$ и каким угодно допустимым $u[\tau_*[\cdot]\tau^*]$ с ним в паре. Это множество будет непустым выпуклым компактом в R^n . Рассмотрим также множество

$$G = \{m^* : m^* = \sum_{i=g(\tau^*)}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] l^{[i]}, \mu^{*[i]}(l^{[i]}) \leq 1, i = g(\tau^*), \dots, N\}, \quad (3.6)$$

которое является непустым выпуклым компактом в R^n . Здесь символами $l^{[i]}$ обозначены детерминированные n -мерные векторы. Покажем, что найдется пара $\{m_0^*, w_0^*\}$, $m_0^* \in G$, $w_0^* \in W$, удовлетворяющая следующим двум условиям.

(i) Существует последовательность случайных величин $\{\mathbf{I}_{(s)}^*(\cdot)\}$, для которой выполняется равенство

$$e(\tau^*, w_0^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) = \lim_{s \rightarrow \infty} \chi(\tau^*, w_0^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}, \mathbf{I}_{(s)}^*(\cdot)) \quad (3.7)$$

и для которой существует предел

$$m_0^* = \lim_{s \rightarrow \infty} m^{*(s)}, \quad m^{*(s)} = m_{(\tau^*)}(\mathbf{I}_{(s)}^*(\cdot)). \quad (3.8)$$

(ii) Выполняется равенство

$$\langle m_0^*, X[\vartheta, \tau^*]w_0^* \rangle = \min_{w \in W} \langle m_0^*, X[\vartheta, \tau^*]w \rangle. \quad (3.9)$$

Действительно, построим отображение из $D = G \times W$ в D . Каждому вектору $w^* \in W$ поставим в соответствие множество $G^0(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) \subset G$ (3.6) всех возможных векторов m_0^* , удовлетворяющих (i) при $w_0^* = w^*$. Можно показать, что множество $G^0(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\})$ является непустым выпуклым компактом в R^n и изменяется полунепрерывно сверху по включению при изменении w^* . Каждому $m^* \in G$ поставим в соответствие множество $W^0(m^*) \subset W$ всех векторов w_0^* , удовлетворяющих условию (ii), при замене в (3.9) m_0^* на m^* . Множество $W^0(m^*)$ — непустой выпуклый компакт в R^n и изменяется полунепрерывно сверху по включению при изменении m^* . Таким образом, каждой паре $\{m^*, w^*\} \in D$ соответствует множество $R[m^*, w^*] \subset D$ пар $\{m_{(1)}^*, w_{(1)}^*\}$, $m_{(1)}^* \in G^0(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\})$, $w_{(1)}^* \in W^0(m^*)$. В силу теоремы Какутани (см. [12, с.973]), построенное отображение имеет неподвижную точку $\{m_0^*, w_0^*\} \in D$, для которой выполнены условия (i) и (ii).

Пусть $u^0[\tau_*, \cdot] \tau^*$ — то допустимое управление, которое в паре с $v_*[\tau_*, \cdot] \tau^*$ приводит в точку $w_0^* = w[\tau^*]$, т.е.

$$w_0^* = X[\tau^*, \tau_*]w_* + \int_{\tau_*}^{\tau^*} X[\tau^*, \tau](B(\tau)u^0[\tau] + C(\tau)v_*[\tau])d\tau. \quad (3.10)$$

Тогда из (3.9), снова учитывая формулу Коши и определение области достижимости W , а также возможность внесения знака минимума под знак интеграла, получаем равенство

$$\int_{\tau_*}^{\tau^*} \langle m_0^*, X[\vartheta, \tau]B(\tau)u^0[\tau] \rangle d\tau = \int_{\tau_*}^{\tau^*} \min_{u \in P} \langle m_0^*, X[\vartheta, \tau]B(\tau)u \rangle d\tau. \quad (3.11)$$

Оценим $\Delta e = e(\tau^*, w_0^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) - e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\})$.

Определим вектор $l_0, l_0 \in R^n$ из условия

$$\langle l_0, w_* \rangle = \max_{l \in L} \langle l_0, w_* \rangle = \mu^{[g(\tau_*)]}(w_*), \quad (3.12)$$

где $L = \{l : \mu^{[g(\tau_*)]}(l) \leq 1\}$.

Максимизирующей последовательности $\{\mathbf{I}_{(s)}^*(\cdot), s = 1, 2, \dots\}$ (которая, согласно (i), отвечает вектору w_0^*) поставим в соответствие последовательность случайных векторных величин $\{\hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot), s = 1, 2, \dots\}$:

$$\hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot) = \{\hat{l}_{(s)}^{[g(\tau_*)]}(\omega), \dots, \hat{l}_{(s)}^{[N]}(\omega), \omega \in \Omega\},$$

$$\hat{l}_{(s)}^{[g(\tau_*)]}(\omega) = l_0, \quad \hat{l}_{(s)}^{[i]}(\omega) = l_{(s)}^{*[i]}(\omega^*), \quad i = g(\tau_*) + 1, \dots, N, \quad s = 1, 2, \dots, \quad (3.13)$$

где случайные величины $\xi_1^*, \dots, \xi_{k^*}^*$ из набора $\{\xi_1^*, \dots, \xi_{k^*}^*\} = \omega^*$ трактуются как компоненты ξ_2, \dots, ξ_k из набора $\{\xi_1, \dots, \xi_k\} = \omega$, т.е. в (3.13) полагаем

$$\xi_p^* = \xi_{p+1}, \quad p = 1, \dots, k^*; \quad k^* = k - 1. \quad (3.14)$$

В рассматриваемом случае из (1.3) и (2.8) следует, что $h(\tau^*) = h(\tau_*) = g(\tau_*)$. Поэтому из (3.13) и (2.9), (2.10) для каждого $s = 1, 2, \dots$ вытекают равенства

$$m_{(\tau_*)}(\hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot)) = X^T[\tau_*, \vartheta]l_0 + m^{*(s)}, \quad m^{(\tau_1)}(\hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot); \xi_1) = m^{*(s)}, \quad (3.15)$$

$$m^{(\tau_j)}(\hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j) = m^{(\tau_{j-1}^*)}(\mathbf{I}_{(s)}^*(\cdot); \xi_1^*, \dots, \xi_{j-1}^*), \quad j = 2, \dots, k, \quad (3.16)$$

где, как и в (3.13), подразумевается выполненным условие (3.14). Теперь, учитывая определения $e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\})$ (2.11) и $\{\hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot), s = 1, 2, \dots\}$ (3.13), а также правило взятия повторных математических ожиданий и соотношения (3.14)–(3.16), для любого номера $s = 1, 2, \dots$ получаем следующую цепочку соотношений:

$$\begin{aligned} & e(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}) \geq \\ & \geq \chi(\tau_*, w_*, \Delta_k\{\tau_j\}, \hat{\mathbf{I}}_{(s)}(\cdot)) = \langle m^{*(s)} + X^T[\tau_*, \vartheta]l_0, X[\vartheta, \tau_*]w_* \rangle + \\ & + \int_{\tau_*}^{\tau^*} \max_{v \in Q} \min_{u \in P} \langle m^{*(s)}, X[\vartheta, \tau](B(\tau)u + C(\tau)v) \rangle d\tau + \\ & + M \left\{ \sum_{p=1}^{k^*} \int_{\tau_p^*}^{\tau_{p+1}^*} \max_{v \in Q} \min_{u \in P} \langle m^{(\tau_p^*)}(\mathbf{I}_{(s)}^*(\cdot); \xi_1^*, \dots, \xi_p^*), X[\vartheta, \tau](B(\tau)u + C(\tau)v) \rangle d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (3.17)$$

С другой стороны, согласно (3.7), последовательность $\{\mathbf{I}_s^*(\cdot), s = 1, 2, \dots\}$ удовлетворяет условию

$$\chi(\tau^*, w^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}, \mathbf{I}_s^*(\cdot)) \geq e(\tau^*, w_0^*, \Delta_{k^*}^*\{\tau_p^*\}) - \varepsilon_s, \quad (3.18)$$

где $\varepsilon_s > 0$ ($s = 1, 2, \dots$) и $\lim_{s \rightarrow \infty} \varepsilon_s = 0$. Учитывая (3.17), (3.18) и (3.1), для любого номера $s = 1, 2, \dots$ получаем неравенство

$$\begin{aligned} \Delta e & \leq \langle m^{*(s)}, X[\vartheta, \tau^*]w_0^* \rangle - \langle m^{*(s)} + X^T[\tau_*, \vartheta]l_0, X[\vartheta, \tau_*]w_* \rangle - \\ & - \int_{\tau_*}^{\tau^*} \max_{v \in Q} \min_{u \in P} \langle m^{*(s)}, X[\vartheta, \tau](B(\tau)u + C(\tau)v) \rangle d\tau + \varepsilon_s. \end{aligned} \quad (3.19)$$

При этом, в силу (3.8), последовательность $\{m^{*(s)}, s = 1, 2, \dots\}$ сходится и имеет предел m_0^* . Предельным переходом в (3.19) при $s \rightarrow \infty$, используя (3.10), получаем оценку

$$\Delta e \leq -\langle l_0, w_* \rangle + \int_{\tau_*}^{\tau^*} \langle m_0^*, B(\tau)u^0[\tau] \rangle d\tau - \int_{\tau_*}^{\tau^*} \min_{u \in P} \langle m_0^*, B(\tau)u \rangle d\tau,$$

которая, в силу (3.11), (3.12), дает неравенство (3.5). Доказательство u -стабильности в других случаях проводится по приведенной схеме с понятными изменениями. Итак, лемма 3.1 доказана.

Рассмотрим теперь предельный переход в обсуждаемых конструкциях при измельчении шага $\Delta_k\{\tau_j\}$. Обозначим через $\{\Delta_k\}$ последовательность разбиений $\Delta_k\{\tau_j^{(k)}\} = \{\tau_j^{(k)} : \tau_1^{(k)} = t_*, \tau_j^{(k)} < \tau_{j+1}^{(k)}, \tau_{k+1}^{(k)} = \vartheta\}$ отрезка $[t_*, \vartheta]$ (при этом все точки $t^{[i]}, t^{[i]} \geq t_*$ включены в каждое разбиение $\Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}$), удовлетворяющую условию

$$\delta_k = \max_j(\tau_{j+1}^{(k)} - \tau_j^{(k)}), \quad \lim_{k \rightarrow \infty} \delta_k = 0. \quad (3.20)$$

Используя лемму 3.1, равенство (2.13) и определения (2.6), (2.11) и следуя схеме доказательства, приведенного в [2, с.323], приходим к следующему утверждению, выражающему оценку цены игры $\rho^0(t_*, x_*)$ через стохастический программный максимин $\rho(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\})$ сверху.

Лемма 3.2. *Для любой начальной позиции $\{\tau_*, w_*\} = \{t_*, x_*\}$ и последовательности разбиений $\{\Delta_k\}$, $k = 1, 2, \dots$, (3.20) справедливо соотношение*

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \rho(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}) = \lim_{k \rightarrow \infty} e(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}) \geq \rho^0(t_*, x_*).$$

Используя равенство (2.13), определения (2.6) и (2.11) и следуя схеме доказательства, приведенного в [2, с.325], приходим к следующему утверждению, выражающему оценку цены игры $\rho^0(t_*, x_*)$ через стохастический программный максимин снизу.

Лемма 3.3. *Для любой начальной позиции $\{\tau_*, w_*\} = \{t_*, x_*\}$ и последовательности разбиений $\{\Delta_k\}$, $k = 1, 2, \dots$, (3.20) справедливо соотношение*

$$\overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \rho(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}) = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} e(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}) \leq \rho^0(t_*, x_*).$$

Из лемм 3.2 и 3.3 вытекает справедливость следующего утверждения.

Теорема 3.1. *Каковы бы ни были исходная позиция $\{\tau_*, w_*\} = \{t_*, x_*\}$ и последовательность разбиений $\{\Delta_k\}$, $k = 1, 2, \dots$, (3.20), справедливо равенство*

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \rho(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}) = \lim_{k \rightarrow \infty} e(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j^{(k)}\}) = \rho^0(t_*, x_*),$$

где $\rho^0(t_*, x_*)$ — цена рассматриваемой дифференциальной игры (1.1)–(1.3).

Итак, вычисление цены игры сводится к вычислению $e(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j\})$, которая, в свою очередь, представляет решение соответствующей стохастической задачи на максимум величины $\chi(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j\}, \mathbf{l}(\cdot))$ (2.12).

4. Вычисление программного экстремума

Пусть реализовалась позиция $\{\tau_*, x_*\}$ и выбрано разбиение $\Delta_k\{\tau_j\}$ отрезка $[\tau_*, \vartheta]$. Для каждого номера $j = 1, \dots, k$ определим

$$\Delta\psi_j(t_*, m) = \int_{\tau_j}^{\tau_{j+1}} \max_{v \in Q} \min_{u \in P} \langle m, X[\vartheta, \tau](B(\tau)u + C(\tau)v) \rangle d\tau, \quad m \in R^n, \quad (4.1)$$

и области $G_j(t_*) \subset R^n$

$$G_j(t_*) = \{m_{(j)} : m_{(j)} = \sum_{i=h(\tau_j)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta]l^{[i]}, \mu^{*[i]}(l^{[i]}) \leq 1\}. \quad (4.2)$$

Здесь $l^{[i]}$, $i = h(\tau_j) + 1, \dots, N$ — n -мерные детерминированные величины. Множества $G_j(t_*)$ — непустые выпуклые компакты в R^n .

Пусть в некоторой выпуклой компактной области $G_* \subset R^n$ определена скалярная функция $\psi(m)$. Символом $\varphi(m) = \{\psi(\cdot)\}_{G_*}^*$ будем обозначать выпуклую сверху оболочку функции $\psi(\cdot)$ в области G_* , т.е. функцию, минимальную из всех вогнутых функций, мажорирующих $\psi(m)$, $m \in G_*$.

Построим рекуррентную последовательность функций $\varphi_j(t_*, m_{(j)})$, где $m_{(j)} \in G_j(t_*)$, $j = k, \dots, 1$. При $j = k$ полагаем

$$\psi_k(t_*, m_{(k)}) = \Delta\psi_k(t_*, m_{(k)}), \quad \varphi_k(t_*, m_{(k)}) = \{\psi_k(\cdot)\}_{G_k(t_*)}^*, \quad m_{(k)} \in G_k(t_*).$$

Далее по индукции. Пусть для $1 < j \leq k$ уже построена функция $\varphi_j(t_*, m_{(j)})$, $m_{(j)} \in G_j(t_*)$. Для $j - 1$ определяем

$$\varphi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}) = \{\psi_{j-1}(\cdot)\}_{G_{j-1}(t_*)}^*, \quad m_{(j-1)} \in G_{j-1}(t_*),$$

где в случае $h(\tau_j) = h(\tau_{j-1})$, $(t^{[h(\tau_j)]} \leq \tau_{j-1} < \tau_j)$ полагаем

$$\psi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}) = \Delta\psi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}) + \varphi_j(t_*, m_{(j-1)}), \quad (4.3)$$

а в случае $h(\tau_j) = h(\tau_{j-1}) + 1$, $(\tau_{j-1} < \tau_j = t^{[h(\tau_j)]})$ определяем

$$\psi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}) = \Delta\psi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}) + \varphi'_j(t_*, m_{(j-1)}). \quad (4.4)$$

Здесь

$$\varphi'_j(t_*, m_{(j-1)}) = \max_{m_{(j)}} \varphi_j(t_*, m_{(j)}), \quad (4.5)$$

где максимум берется при условии

$$m_{(j)} + X^T[t^{[h(\tau_j)]}, \vartheta]l = m_{(j-1)}, \quad \mu^{*[h(\tau_j)]}(l) \leq 1, \quad m_{(j)} \in G_j(t_*). \quad (4.6)$$

Из (2.12), (4.1) и определения области $G_1(t_*)$ (4.2) вытекает равенство

$$\begin{aligned} e(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_j\}) &= \alpha(t_*, x_*) + \sup_{m_{(1)} \in G_1(t_*)} [\langle m_{(1)}, X[\vartheta, t_*]x_* \rangle + \\ &+ \sup_{\mathbf{l}_{m_{(1)}}(\cdot)} M\{\sum_{j=1}^k \Delta\psi_j(t_*, m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}_{m_{(1)}}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j))\}], \end{aligned} \quad (4.7)$$

где

$$\alpha(t_*, x_*) = \begin{cases} \mu^{[g(t_*)]}(x_*), & t_* = t^{[g(t_*)]}, \\ 0, & t_* \neq t^{[g(t_*)]}. \end{cases} \quad (4.8)$$

В (4.7) внутренний \sup вычисляется по случайным вектор-функциям

$$\begin{aligned} \mathbf{l}_{m_{(1)}}(\cdot) &= \{l_{m_{(1)}}^{[h(t_*)+1]}(\cdot), \dots, l_{m_{(1)}}^{[N]}(\cdot)\}, \\ \text{vrai max}_{\omega \in \Omega} \mu^{*[i]}(l_{m_{(1)}}^{[i]}(\omega)) &\leq 1, \quad i = h(t_*) + 1, \dots, N \end{aligned}$$

таким, что $\sum_{i=h(t_*)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] M\{l_{m_{(1)}}^{[i]}(\omega)\} = m_{(1)}$. Докажем равенство

$$\sup_{\mathbf{l}_{m_{(1)}}(\cdot)} M\{\sum_{j=1}^k \Delta\psi_j(t_*, m^{(\tau_j)}(\mathbf{l}_{m_{(1)}}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j))\} = \varphi_1(t_*, m_{(1)}). \quad (4.9)$$

На измеримых по Борелю вектор-функциях

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_{[j]}(\omega) &= \mathbf{q}_{[j]}(\xi_j, \dots, \xi_k) = \\ &= \{q_{[j]}^{[h(\tau_j)+1]}(\xi_j, \dots, \xi_k), \dots, q_{[j]}^{[N]}(\xi_j, \dots, \xi_k)\}, \quad j = 1, \dots, k, \quad \omega \in \Omega, \end{aligned}$$

удовлетворяющих условию

$$\text{vrai max}_{\omega \in \Omega} \mu^{*[i]}(q_{[j]}^{[i]}(\xi_j, \dots, \xi_k)) \leq 1, \quad i = h(\tau_j) + 1, \dots, N, \quad (4.10)$$

рассмотрим вспомогательные функционалы

$$g_j(t_*; \mathbf{q}_{[j]}(\cdot)) = \sum_{p=j}^k \int_{[\xi_j, \dots, \xi_p]} \Delta\psi_p(t_*, m^{(\tau_p)}(\mathbf{q}_{[j]}(\cdot); \xi_j, \dots, \xi_p)) d\xi_j \dots d\xi_p, \quad (4.11)$$

где $j = 1, \dots, k$. В (4.11) принято обозначение

$$m^{(\tau_p)}(\mathbf{q}_{[j]}(\cdot); \xi_j, \dots, \xi_p) = \sum_{i=h(\tau_p)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] M\{q_{[j]}^{[i]}(\xi_j, \dots, \xi_k) \mid \xi_j, \dots, \xi_p\}$$

при $j \leq p \leq k$. При $j = 1$ в (4.11) получаем равенство

$$g_1(t_*; \mathbf{q}_{[1]}(\cdot)) = \{\sum_{j=1}^k \Delta\psi_j(t_*, m^{(\tau_j)}(\mathbf{q}_{[1]}(\cdot); \xi_1, \dots, \xi_j))\}. \quad (4.12)$$

Заметим, что для каждого $j = 1, \dots, k$, в силу теоремы Каратеодори [13], для выпуклой сверху оболочки $\varphi_j(\cdot)$ функции $\psi_j(\cdot)$ в области $G_j(t_*)$ и для любого $m_{(j)} \in G_j(t_*)$ найдется по крайней мере по одному набору n -мерных векторов $r_{(j)}^{(s)} = r_{(j)}^{(s)}(m_{(j)})$, $r_{(j)}^{(s)} \in G_j(t_*)$, и чисел $\beta_{(j)}^{(s)} = \beta_{(j)}^{(s)}(m_{(j)})$, $\beta_{(j)}^{(s)} \geq 0$, $s = 1, \dots, n+1$, $\sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j)}^{(s)} = 1$, связанных соотношениями

$$\sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j)}^{(s)} \psi_j(t_*; r_{(j)}^{(s)}) = \varphi_j(t_*, m_{(j)}), \quad (4.13)$$

$$\sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j)}^{(s)} r_{(j)}^{(s)} = m_{(j)}. \quad (4.14)$$

Кроме того, по набору $\{\beta_{(j)}^{(s)}\}_{s=1}^{n+1}$ найдется хотя бы один набор $\{L_j^{(s)}(\beta_{(j)}^{(s)})\}_{s=1}^{n+1}$ непересекающихся борелевских множеств отрезка $0 \leq \xi_j \leq 1$ таких, что

- 1) $\bigcup_{s=1}^{n+1} L_j^{(s)}(\beta_{(j)}^{(s)}) = [0, 1]$;
- 2) $L_j^{(s)}(\beta_{(j)}^{(s)})$ имеют лебегову меру $P_{\xi_j}(L_j^{(s)}(\beta_{(j)}^{(s)})) = \beta_{(j)}^{(s)}$, $s = 1, \dots, n+1$.

Построим теперь рекуррентную последовательность функций

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}; \xi_j, \dots, \xi_k) = \\ = \{q_{[j]}^{0[h(\tau_j)+1]}(m_{(j)}; \xi_j, \dots, \xi_k), \dots, q_{[j]}^{0[N]}(m_{(j)}; \xi_j, \dots, \xi_k)\}, \quad j = 1, \dots, k. \end{aligned}$$

При $j = k$ полагаем

$$\mathbf{q}_{[k]}^0(m_{(k)}; \xi_k) = q_{[k]}^{0[N]}(m_{(k)}, \xi_k) = r_{(k)}^{(s)}, \quad (4.15)$$

если $\xi_k \in L_k^{(s)}(\beta_{(k)}^{(s)})$, $s = 1, \dots, n+1$.

Далее продолжаем построение по индукции. Пусть при $1 < j \leq k$ уже построена $\mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}; \xi_j, \dots, \xi_k)$, $m_{(j)} \in G_j(t_*)$, $0 \leq \xi_p \leq 1$, $p = j, \dots, k$. Тогда, в случае когда $h(\tau_j) = h(\tau_{j-1})$, полагаем

$$\mathbf{q}_{[j-1]}^0(m_{(j-1)}; \xi_{j-1}, \xi_j, \dots, \xi_k) = \mathbf{q}_{[j]}^0(r_{(j-1)}^{(s)}; \xi_j, \dots, \xi_k), \quad (4.16)$$

если $\xi_{j-1} \in L_{j-1}^{(s)}(\beta_{(j-1)}^{(s)})$, $s = 1, \dots, n+1$.

В случае когда $h(\tau_j) = h(\tau_j) + 1$, сначала каждому фиксированному вектору $r_{(j-1)} \in G_{j-1}(t_*)$ произвольным выбором поставим в соответствие пару векторов $\{l^0(r_{(j-1)}), m_{(j)}^0(r_{(j-1)})\}$, $\mu^{*[h(\tau_j)]}(l^0(r_{(j-1)})) \leq 1$, $m_{(j)}^0(r_{(j-1)}) \in G_j(t_*)$, решающую задачу на максимум в (4.5) при условии (4.6), если в (4.5), (4.6) положить $m_{(j-1)} = r_{(j-1)}$, затем определяем

$$\mathbf{q}_{[j-1]}^0(m_{(j-1)}; \xi_{j-1}, \xi_j, \dots, \xi_k) = \{l^0(r_{(j-1)}^{(s)}), \mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}^0(r_{(j-1)}^{(s)}); \xi_j, \dots, \xi_k)\}, \quad (4.17)$$

если $\xi_{j-1} \in L_{j-1}^{(s)}(\beta_{(j-1)}^{(s)})$, $s = 1, \dots, n+1$.

Продолжая индукцию до $j = 1$, получим функцию $\mathbf{q}_{[1]}^0(m_{(1)}; \xi_1, \dots, \xi_k)$, $m_{(1)} \in G_{(1)}(t_*)$, $0 \leq \xi_p \leq 1$, $p = 1, \dots, k$. Функции $\mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}; \xi_j, \dots, \xi_k)$ при каждом $m_{(j)} \in G_{(j)}(t_*)$ являются конечнозначными по ξ_j, \dots, ξ_k и удовлетворяют (4.10). Покажем, что $\mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}; \cdot)$ для каждого $j = 1, \dots, k$ обладают следующими свойствами.

1^(j). Для любого вектора $m_{(j)} \in G_{(j)}(t_*)$ выполняется равенство

$$\int_{[\xi_j \dots \xi_k]} \sum_{i=h(\tau_j)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] q_{[j]}^{0[i]}(m_{(j)}; \xi_j, \dots, \xi_k) d\xi_j \dots d\xi_k = m_{(j)}. \quad (4.18)$$

2^(j). Для любого вектора $m_{(j)} \in G_{(j)}(t_*)$ выполняется равенство

$$g_j(t_*; \mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}; \cdot)) = \varphi_j(t_*, m_{(j)}). \quad (4.19)$$

3^(j). Для любого вектора $m_{(j)} \in G_{(j)}(t_*)$, для любых измеримых по Борелю функций $\mathbf{q}_{[j]}(\xi_j, \dots, \xi_k)$, удовлетворяющих (4.10) и таких, что

$$\int_{[\xi_j \dots \xi_k]} \sum_{i=h(\tau_j)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] q_{[j]}^{[i]}(\xi_j, \dots, \xi_k) d\xi_j \dots d\xi_k = m_{(j)}, \quad (4.20)$$

выполняется неравенство

$$g_j(t_*; \mathbf{q}_{[j]}(\cdot)) \leq g_j(t_*; \mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}; \cdot)). \quad (4.21)$$

Доказательство свойств 1^(j)–3^(j), $j = 1, \dots, k$ проведем по индукции. Пусть $j = k$. Свойства 1^(k), 2^(k) вытекают непосредственно из определения $g_k(t_*; \mathbf{q}_{[k]}^0(m_{(k)}; \cdot))$ (4.11) и построения $\mathbf{q}_{[k]}^0(m_{(k)}; \cdot)$ (4.15), если учесть (4.13) и (4.14) при $j = k$. Проверим, что выполняется свойство 3^(k). Возьмем любую измеримую по Борелю вектор-функцию $\mathbf{q}_{[k]}(\xi_k)$, удовлетворяющую (4.10) при $j = k$. Она определена на вероятностном пространстве $\{\Omega_{\xi_k}, B_{\xi_k}, P_{\xi_k}\}$, где Ω_{ξ_k} — единичный отрезок, B_{ξ_k} — борелевская σ -алгебра на этом отрезке, P_{ξ_k} — мера Лебега. Рассмотрим также вероятностное пространство $\{\Omega_{r_k}, B_{r_k}, P_{r_k}\}$, где $\Omega_{r_k} = G_{(k)}(t_*)$, B_{r_k} — борелевская σ -алгебра на Ω_{r_k} , P_{r_k} — мера Лебега. Из вогнутости $\varphi_k(t_*, m_{(k)})$, $m_{(k)} \in G_{(k)}(t_*)$, неравенства Иенсена (см. [14, с.209]), а также неравенства $\varphi_k(t_*, m_{(k)}) \geq \psi_k(t_*, m_{(k)})$, $m_{(k)} \in G_k(t_*)$ следует, что для любой вероятностной меры $\beta(dr \mid m_{(k)})$ такой, что

$$\int_{r \in G_k(t_*)} r \beta(dr \mid m_{(k)}) = m_{(k)}, \quad (4.22)$$

выполняется соотношение

$$\int_{r \in G_k(t_*)} \psi_k(r) \beta(dr | m_{(k)}) \leq \varphi_k(t_*, m_{(k)}). \quad (4.23)$$

Применяя теорему о замене переменных под знаком интеграла Лебега (см. [14], с.213), получаем, что существует мера $\beta^*(dr | m_{(k)})$ такая, что

$$\begin{aligned} \int_{[\xi_k]} q_{[k]}^{[N]}(\xi_k) d\xi_k &= \int_{r \in G_k(t_*)} r \beta^*(dr | m_{(k)}) = m_{(k)}, \\ \int_{[\xi_k]} \psi_k(t_*, q_{[k]}^{[N]}(\xi_k)) d\xi_k &= \int_{r \in G_k(t_*)} \psi_k(r) \beta^*(dr | m_{(k)}). \end{aligned}$$

В силу (4.11), (4.19), (4.20) при $j = k$ и (4.22), (4.23), это доказывает свойство $3^{(k)}$. Предположим теперь, что при $1 < j \leq k$ выполняются свойства $1^{(j)}-3^{(j)}$. Покажем, что тогда имеют место свойства $1^{(j-1)}-3^{(j-1)}$ для $\mathbf{q}_{[j-1]}^0(m_{(j-1)}; \cdot)$, $m_{(j-1)} \in G_{j-1}(t_*)$. Доказательство проведем в наиболее сложном случае, когда $h(\tau_j) = h(\tau_{j-1}) + 1$. Докажем сначала $1^{(j-1)}$. Возьмем любую точку $m_{(j-1)} \in G_{j-1}(t_*)$. Применяя теорему Фубини (см. [14, с.215]) при переходе от интегрирования по области $[\xi_{j-1}, \xi_j \dots \xi_k]$ к повторному интегрированию сначала по области $[\xi_j \dots \xi_k]$, а потом по $[\xi_{j-1}]$, учитывая построение (4.17), свойство $1^{(j)}$ и соотношение (4.14), получаем

$$\begin{aligned} \int_{[\xi_{j-1}, \xi_j \dots \xi_k]} \sum_{i=h(\tau_{j-1})+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] q_{[j-1]}^{0[i]}(m_{(j-1)}, \xi_{j-1}, \xi_j, \dots, \xi_k) d\xi_{j-1} \dots d\xi_k = \\ = \sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j-1)}^{(s)} [X^T[t^{[h(\tau_j)]}, \vartheta] l^0(r_{(j-1)}^{(s)}) + m_{(j)}^0(r_{(j-1)}^{(s)})] = \sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j-1)}^{(s)} r_{(j-1)}^{(s)} = m_{(j-1)}. \end{aligned}$$

Это доказывает свойство $1^{(j-1)}$. Докажем, что выполняется $2^{(j-1)}$. Возьмем любую точку $m_{(j-1)} \in G_{(j-1)}(t_*)$. Вновь осуществляя переход от интегрирования по области $[\xi_{j-1}, \xi_j \dots \xi_k]$ к повторному интегрированию сначала по области $[\xi_j \dots \xi_k]$, а потом по $[\xi_{j-1}]$, учитывая построение (4.17), определение (4.11), а также свойство $2^{(j)}$ и (4.3), (4.4), (4.13), получаем

$$\begin{aligned} g_{j-1}(t_*; \mathbf{q}_{[j-1]}^0(m_{(j-1)}; \cdot)) = \\ \sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j-1)}^{(s)} [\Delta \psi_{j-1}(t_*, X^T[t^{[h(\tau_j)]}, \vartheta] l^0(r_{(j-1)}^{(s)}) + m_{(j)}^0(r_{(j-1)}^{(s)})) + \\ + g_j(t_*; \mathbf{q}_{[j]}^0(m_{(j)}^0(r_{(j-1)}^{(s)}); \cdot))] = \\ = \sum_{s=1}^{n+1} \beta_{(j-1)}^{(s)} [\Delta \psi_{j-1}(t_*, r_{(j-1)}^{(s)}) + \varphi_j'(t_*, r_{(j-1)}^{(s)})] = \varphi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}). \end{aligned}$$

Таким образом, свойство $2^{(j-1)}$ доказано.

Осталось проверить выполнение свойства $3^{(j-1)}$. Возьмем любую точку $m_{(j-1)} \in G_{(j-1)}(t_*)$ и любую измеримую по Борелю функцию $\mathbf{q}_{[j-1]}(\cdot)$, удовлетворяющую (4.10) и (4.20). Введем однопараметрическое семейство функций

$$\tilde{\mathbf{q}}_{\xi_{j-1}}(\xi_j, \dots, \xi_k) = \mathbf{q}_{[j-1]}(\xi_{j-1}, \xi_j, \dots, \xi_k),$$

отвечающее параметру $\xi_{j-1} \in [0, 1]$. Обозначим

$$\begin{aligned} \tilde{r}_{(j-1)}(\xi_{j-1}) &= \int_{[\xi_j \dots \xi_k]} \sum_{i=h(\tau_j)}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] \tilde{q}_{\xi_{j-1}}^{[i]}(\xi_j, \dots, \xi_k) d\xi_j \dots d\xi_k, \\ \tilde{m}_{(j)}(\xi_{j-1}) &= \int_{[\xi_j \dots \xi_k]} \sum_{i=h(\tau_j)+1}^N X^T[t^{[i]}, \vartheta] \tilde{q}_{\xi_{j-1}}^{[i]}(\xi_j, \dots, \xi_k) d\xi_j \dots d\xi_k. \end{aligned}$$

При этом $\tilde{r}_{(j-1)}(\xi_{j-1}) \in G_{j-1}(t_*)$, $\tilde{m}_{(j)}(\xi_{j-1}) \in G_j(t_*)$ при почти всех $\xi_{j-1} \in [0, 1]$. Принимая во внимание свойство $3^{(j)}$ и определение (4.5)–(4.6) функции $\varphi'_j(t_*, r_{(j-1)})$, $r_{(j-1)} \in G_{(j-1)}(t_*)$, получаем следующую цепочку неравенств:

$$g_j(t_*; \{\tilde{q}_{\xi_{j-1}}^{[h(\tau_j)+1]}(\cdot), \dots, \tilde{q}_{\xi_{j-1}}^{[N]}(\cdot)\}) \leq \varphi_j(t_*, \tilde{m}_{(j)}(\xi_{j-1})) \leq \varphi'_j(t_*, \tilde{r}_{(j-1)}(\xi_{j-1})), \quad (4.24)$$

имеющую место при почти всех $\xi_{j-1} \in [0, 1]$. Переходя от интегрирования по области $[\xi_{j-1}, \xi_j \dots \xi_k]$ к повторному интегрированию сначала по области $[\xi_j \dots \xi_k]$, а потом по $[\xi_{j-1}]$, учитывая определение (4.11), неравенство (4.24), а также свойство $3^{(j)}$, получаем

$$\begin{aligned} &g_{j-1}(t_*; \mathbf{q}_{[j-1]}(\cdot)) = \\ &= \int_{[\xi_{j-1}]} [\Delta\psi_{j-1}(t_*, \tilde{r}_{(j-1)}(\xi_{j-1})) + g_j(t_*; \{\tilde{q}_{\xi_{j-1}}^{[h(\tau_j)+1]}(\cdot), \dots, \tilde{q}_{\xi_{j-1}}^{[N]}(\cdot)\})] d\xi_{j-1} \leq \\ &\leq \int_{[\xi_{j-1}]} [\Delta\psi_{j-1}(t_*, \tilde{r}_{(j-1)}(\xi_{j-1})) + \varphi'_{j-1}(t_*, \tilde{r}_{(j-1)}(\xi_{j-1}))] d\xi_{j-1} \leq \varphi_{j-1}(t_*, m_{(j-1)}), \end{aligned}$$

что доказывает $3^{(j-1)}$. Обоснование последнего неравенства проводится здесь аналогично доказательству свойства, проведенному при рассмотрении базы индукции при $j = k$.

Подобным же образом можно провести доказательство свойств $1^{(j-1)}$ – $3^{(j-1)}$ и в случае $h(\tau_{j-1}) = h(\tau_j)$, используя вместо (4.17) построение (4.16).

В силу индукции свойства $1^{(j)}$ – $3^{(j)}$ справедливы при $j = 1, \dots, k$. Далее из свойств $1^{(1)}$, $2^{(1)}$ и соотношения (4.12) вытекает равенство

$$M\left\{\sum_{j=1}^k \Delta\psi_j(t_*, m^{(\tau_j)}(\mathbf{q}_{[1]}^0(m_{(1)}; \cdot); \xi_1, \dots, \xi_j))\right\} = \varphi_1(t_*, m_{(1)}). \quad (4.25)$$

Принимая во внимание $1^{(1)}$, $3^{(1)}$, получаем, что верхняя грань в (4.7) достигается на конечнозначной случайной величине $I_{m_{(1)}}^0(\cdot) = \mathbf{q}_{[1]}^0(m_{(1)}; \cdot)$, $m_{(1)} \in G_{(1)}(t_*)$, что, в силу (4.25), доказывает равенство (4.9). Из (4.7), (4.8) и (4.9) вытекает

$$e(t_*, x_*, \Delta_k\{\tau_{jj}\}) = \alpha(t_*, x_*) + \sup_{m_{(1)} \in G_1(t_*)} [\langle m_{(1)}, X[\vartheta, t_*]x_* \rangle + \varphi_1(t_*, m_{(1)})]. \quad (4.26)$$

Таким образом, вычисление программного экстремума $e(\cdot)$ сводится к решению задачи о нахождении стохастических вектор-функций, доставляющих максимальное значение некоторому вспомогательному функционалу. При этом максимум достигается на конечнозначной случайной векторной величине, построение которой базируется на каратеодориевских точках и весах, отвечающих рекуррентной последовательности выпуклых сверху оболочек из вспомогательной программной конструкции (4.1)–(4.6), которая предложена в [6] для вычисления цены игры (1.1)–(1.2) на базе величины (4.26).

Литература

1. Айзекс Р. Дифференциальные игры. М.: Мир, 1967.
2. Красовский Н.Н. Управление динамической системой. М.: Наука, 1985.
3. Куржанский А.Б. Управление и наблюдение в условиях неопределенности. М.: Наука, 1977.
4. Осипов Ю.С. Позиционное управление в параболических системах // Приклад. математика и механика. 1977. Т.41, №2. С.195–201.
5. Субботин А.И., Ченцов А.Г. Оптимизация гарантии в задачах управления. М.: Наука, 1981.
6. KRASOVSKII A.N., KRASOVSKII N.N. Control under Lack of Information. Basel: Birkhäuser, 1994.
7. Красовский А.Н. Построение смешанных стратегий на основе стохастических программ // Приклад. математика и механика. 1987. Т.51, №2. С.186–192.
8. KRASOVSKII N.N., RESHETOVA T.N. On the program synthesis of a guaranteed control // Problems of Control and Information Theory. 1988. V.17, №6. P.333–343.
9. Локшин М.Д. О дифференциальных играх с интегральными ограничениями на управляющие воздействия // Дифференц. уравнения. 1992. Т.28, №11. С.1952–1961.
10. Лукоянов Н.Ю. К задаче конфликтного управления при смешанных ограничениях // Приклад. математика и механика. 1995. Т.59, №6. С.955–964.
11. Канторович Л.В., Акилов Г.П. Функциональный анализ. М.: Наука, 1984.
12. Карлин С. Математические методы в теории игр, программировании и экономике. М.: Мир, 1964.
13. Рокафеллар Р. Выпуклый анализ. М.: Мир, 1973.
14. Ширяев А.Н. Вероятность. М.: Наука, 1980.

Статья поступила 31.03.1999 г.